V1.01

.....1
..... 2
..... 4

1

6.4 ..... 35
6.5 ..... 36
6.6 ..... 37
7 ..... 38
7.1 ..... 38
8 ..... 39
8.1 ..... 39
8.2 ..... 39
8.3 ..... 40
8.4 ..... 42
..... 43

/

“ / ” 4

“ ” 4

/

1

2

1

2

3

4

5

6

7

8

1

2

3 f f

# 1

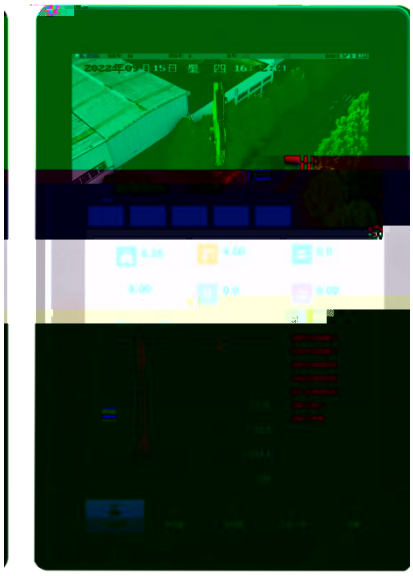
TCSMS100

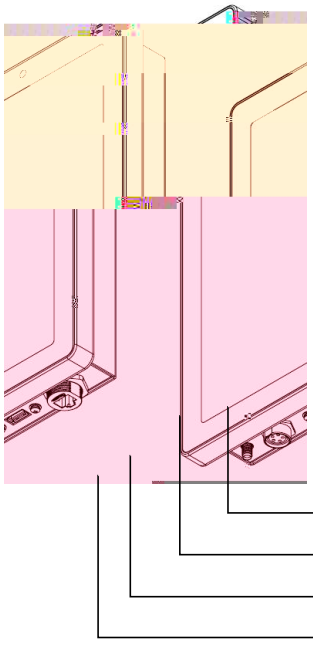
“ ”

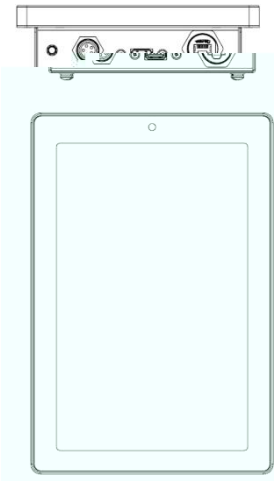
- 4
- >=72
- 
- >=30
- U
- 
- 
- 

起升卷筒摄像头
司机室摄像头
传感器数据采集盒
视频集成盒
风速仪

1.1

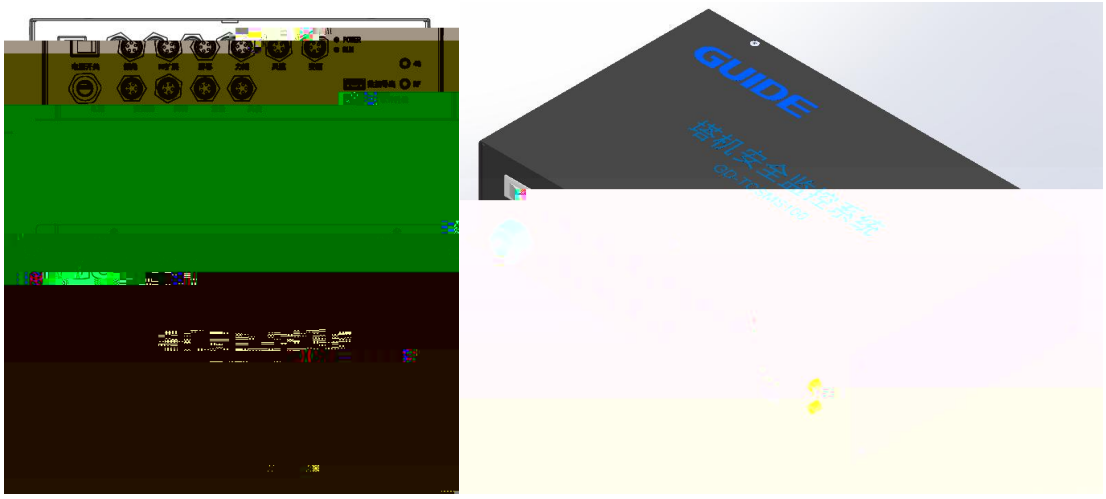




10.1 RK3288

1.2

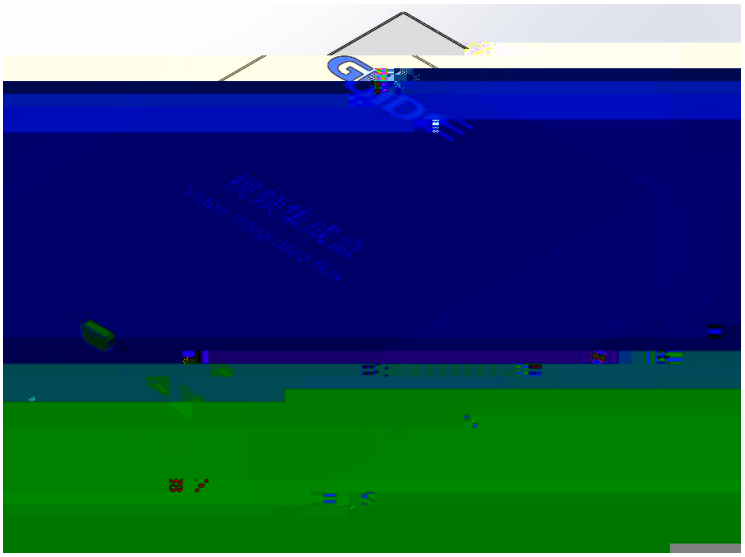


| | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|
| | | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| | 5 | +5V | GND | | | |
| | 5 | +5V | GND | | | |
| | 5 | +5V | GND | 485+/ | 485- | +15V |
| | 5 | +5V | GND | | | +15V |
| | 5 | +5V | GND | | | +15V |
| | 5 | +5V | GND | | | +15V |
| | 5 | +5V | GND | 485+ | 485- | +15V |
| | 5 | +5V | GND | 485+ | 485- | +15V |
| | 5 | | GND | 232_TX | 232_RX | +15V |
| IO | 5 | +5V | GND | CANH | CANL | +15V |

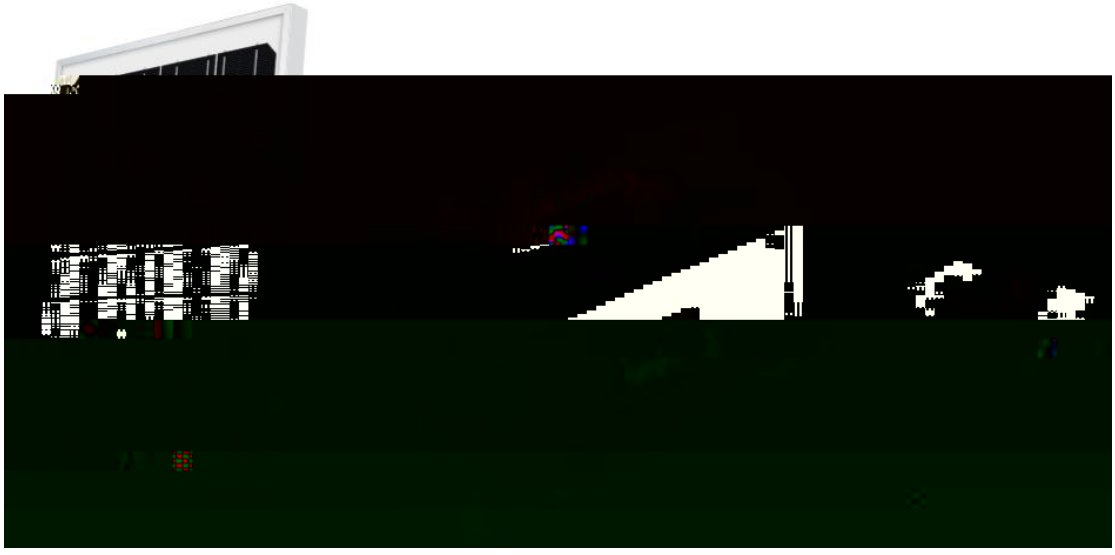
ARM

4G DTU

1.3

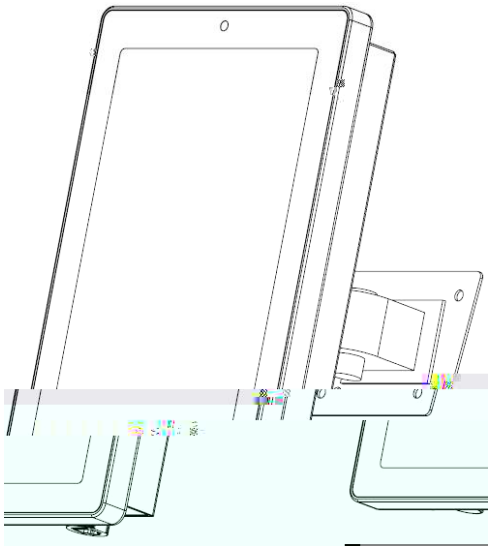


1.4



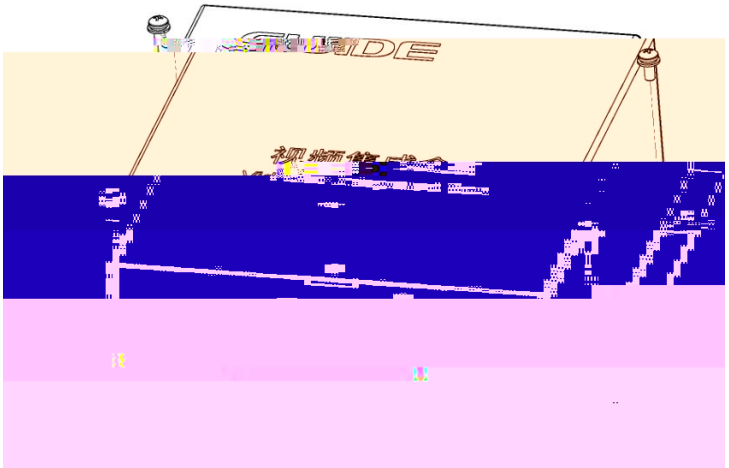
# 2

## 2.1

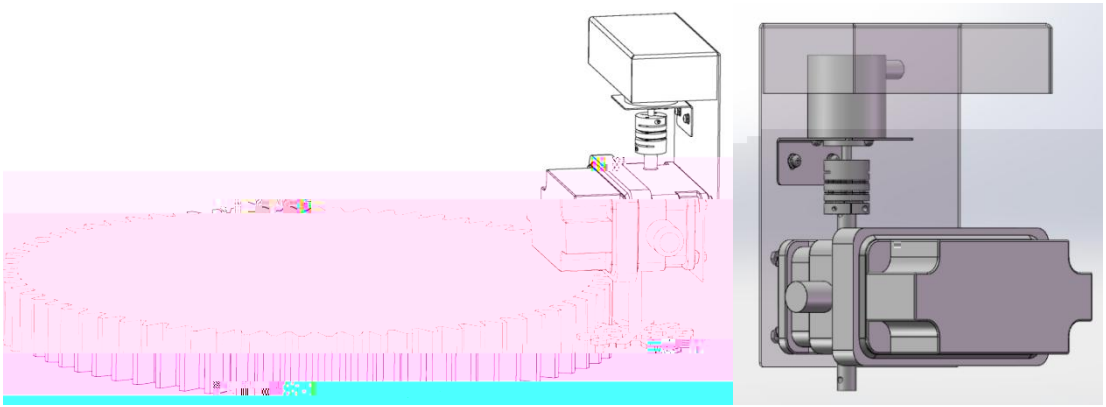


## 2.2

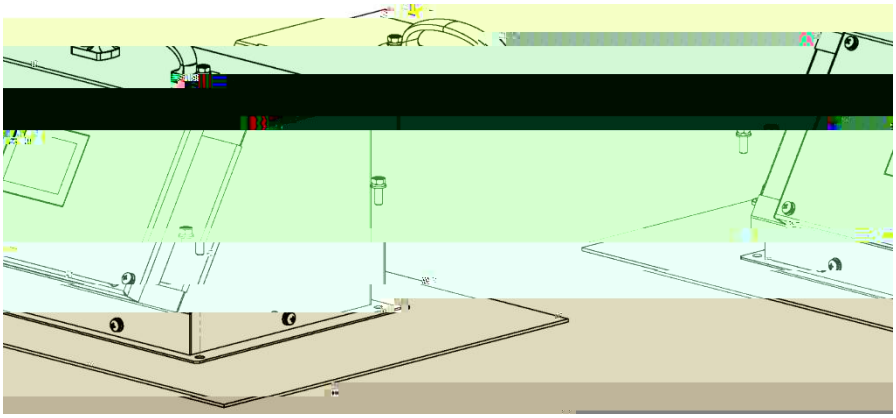
## 2.3



2.4

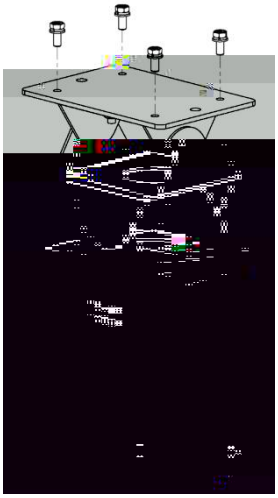


2.5

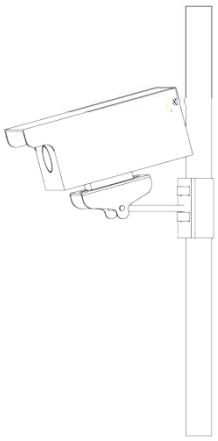


2.6

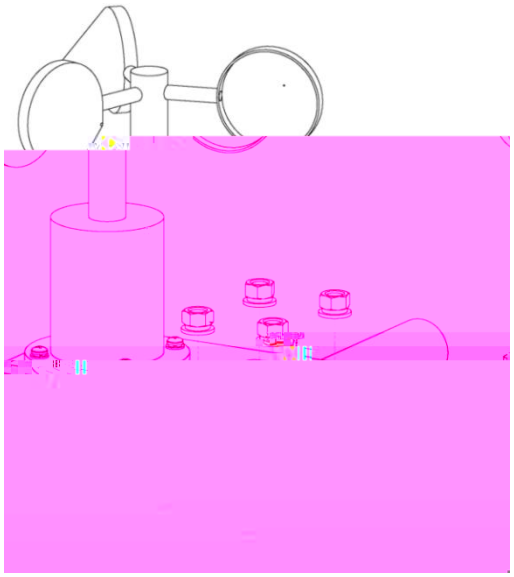
2.7



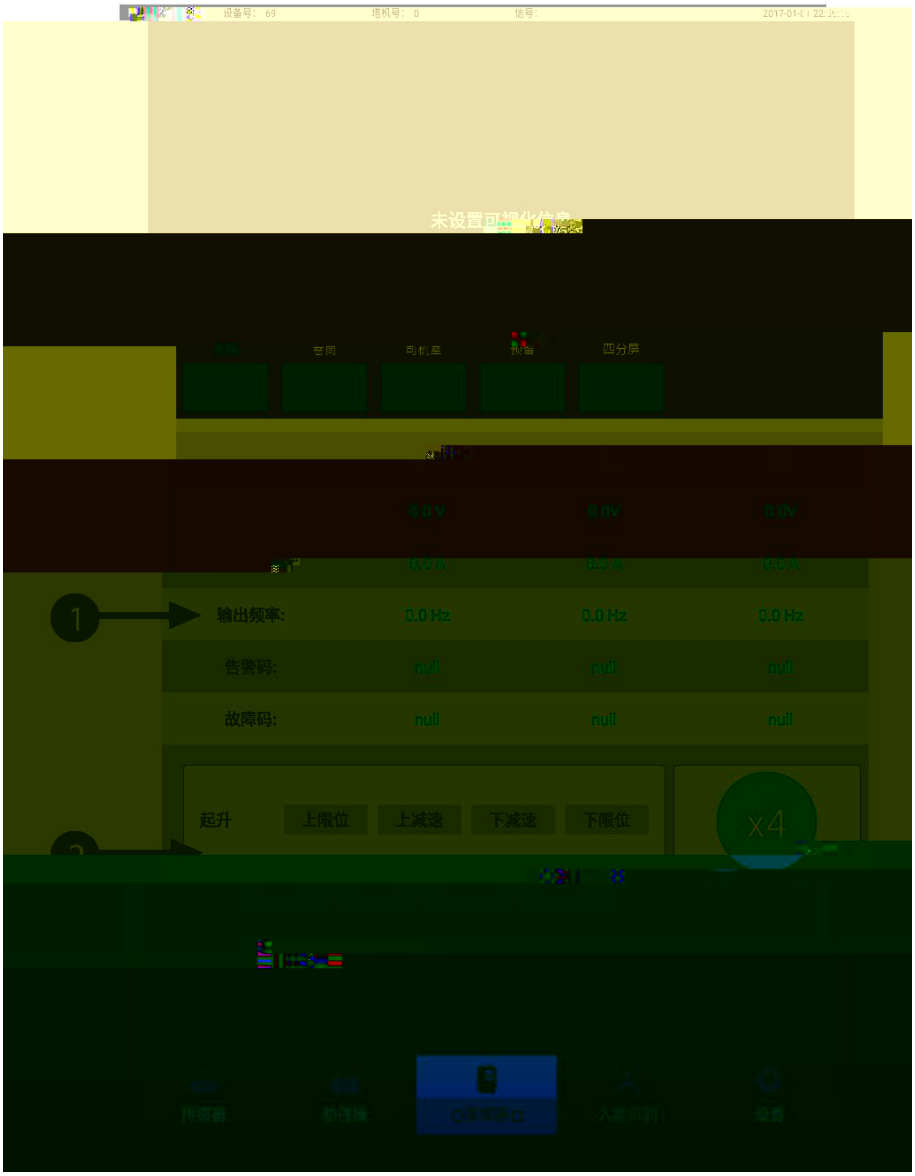
2.8



2.9



1.3



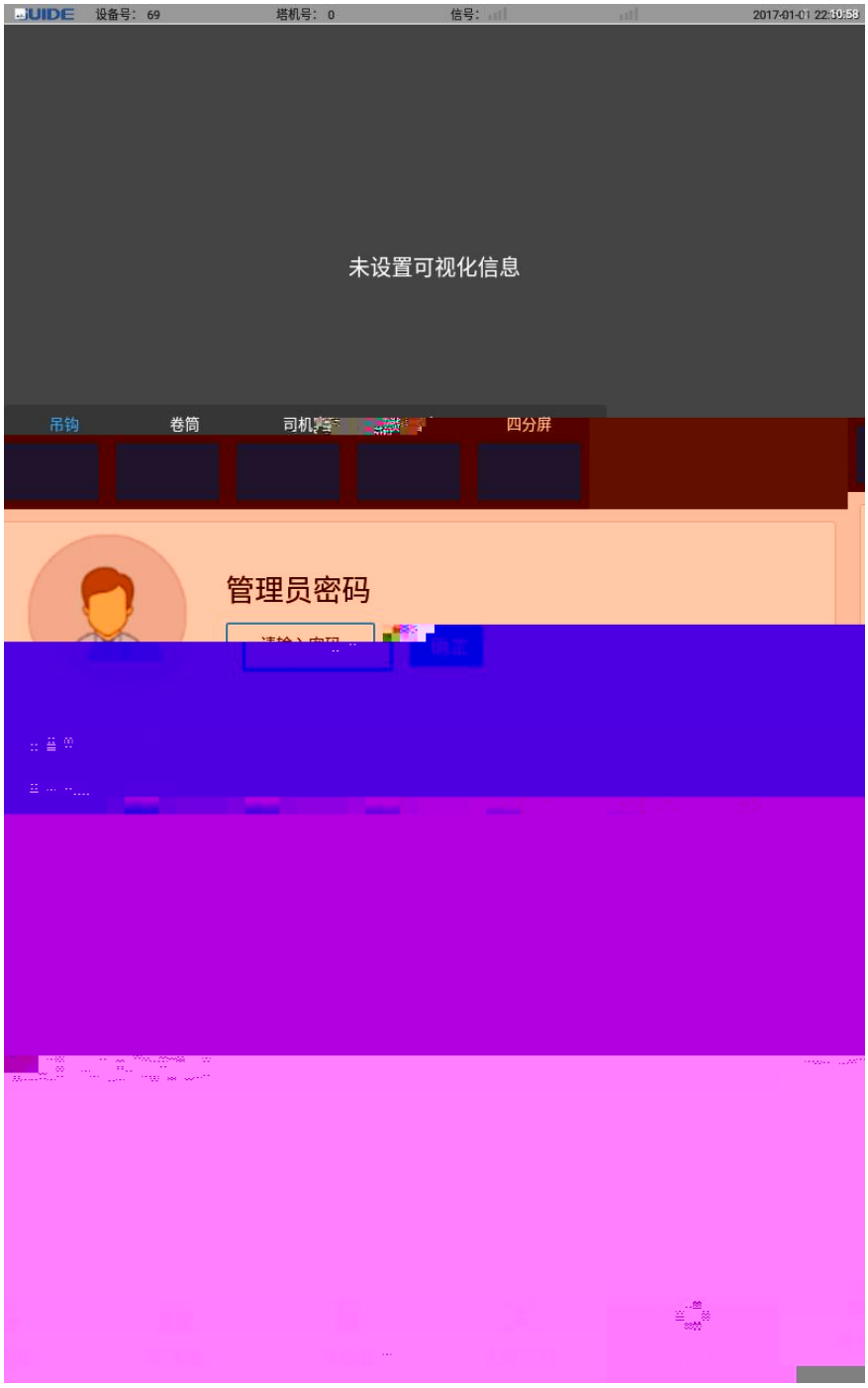
输出频率:
0.0 Hz
0.0 Hz
0.0 Hz
告警码:
null
null
null
故障码:
null
null
null
起升
上限位
上减速
下减速
下限位
x4


1

2 DI

3

2




“ “

3

3.1

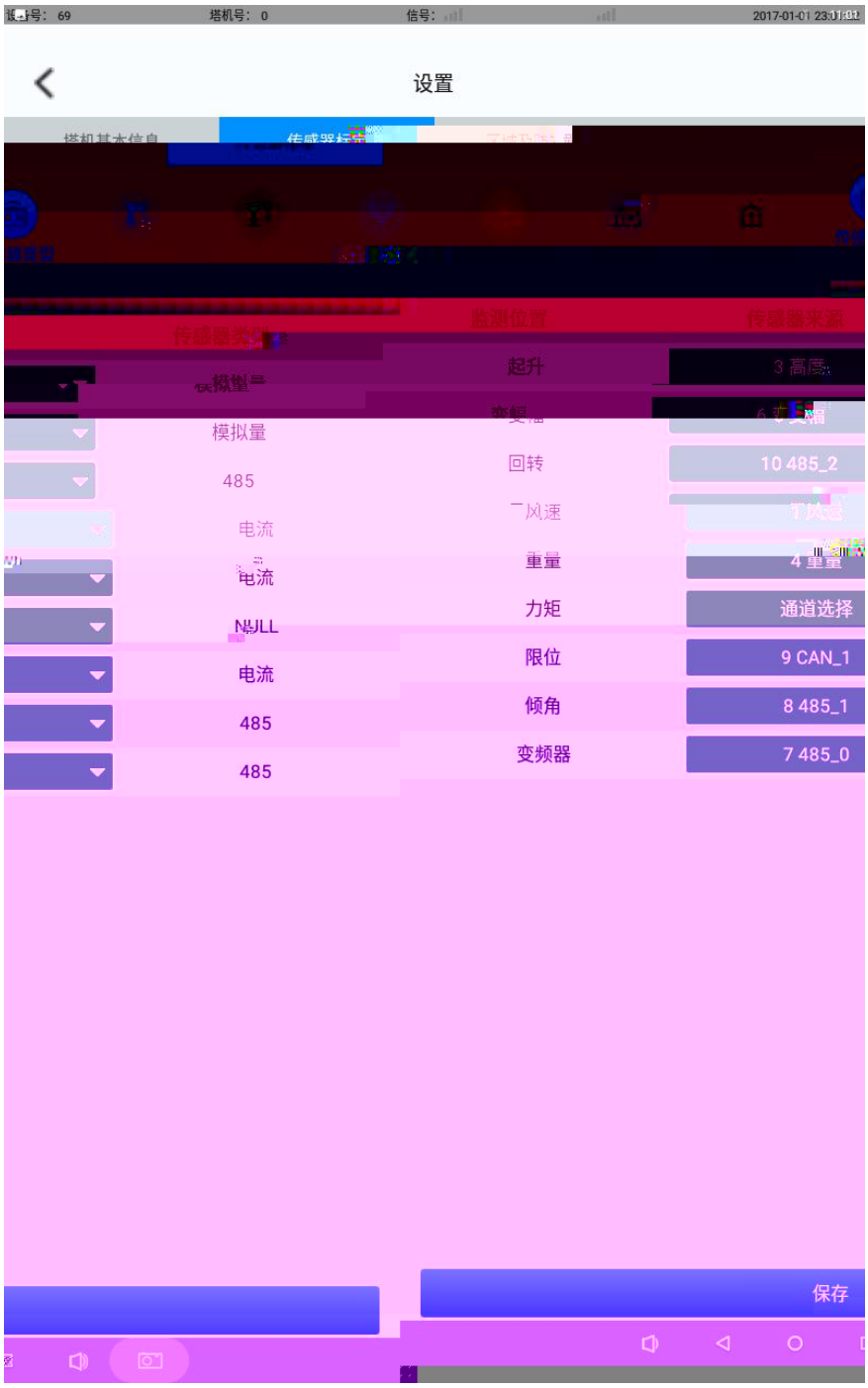
设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 22:59:35
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
塔机类型：●塔帽式 ●平头式 绳索倍率 ●2倍 ●4倍
13.4
备注：小于六位数
-32.14
首节高度设置
10.00
m
增节高度设置
4.00
m
增节数量设置
15
节
起重臂长度设置
m
保存

“ ”

GPS

4

4.1


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:00
设置
监测位置
传感器来源
起升
3 高度
模拟量
回转
10 485_2
485
风速
电流
重量
电流
力矩
通道选择
NULL
限位
9 CAN_1
电流
倾角
8 485_1
485
变频器
7 485_0
485
保存

4.2

1

“1” “2” “3” “4” “ ”

” “

2 U

U “calibrate_data” Excel

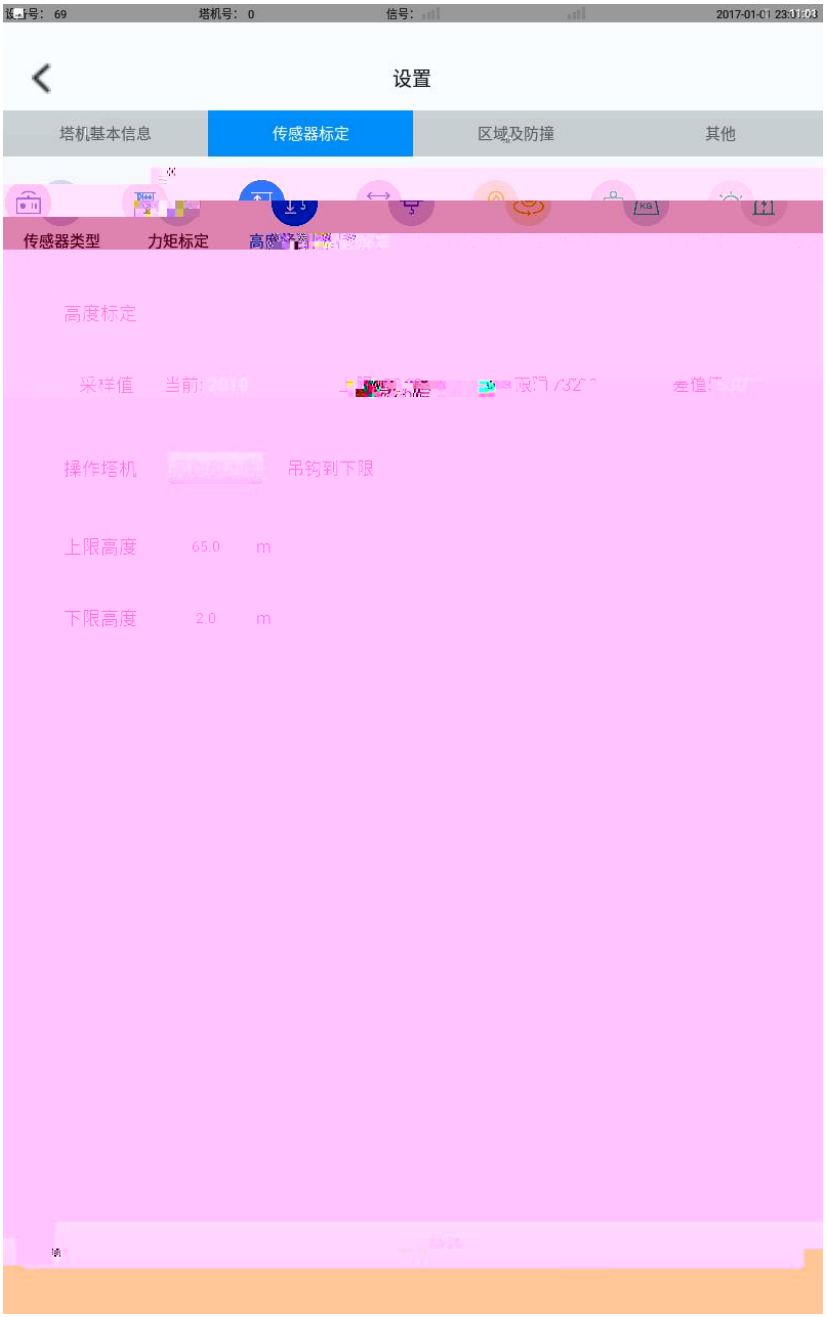
U ” “

2

2 4

“ ”

4.3

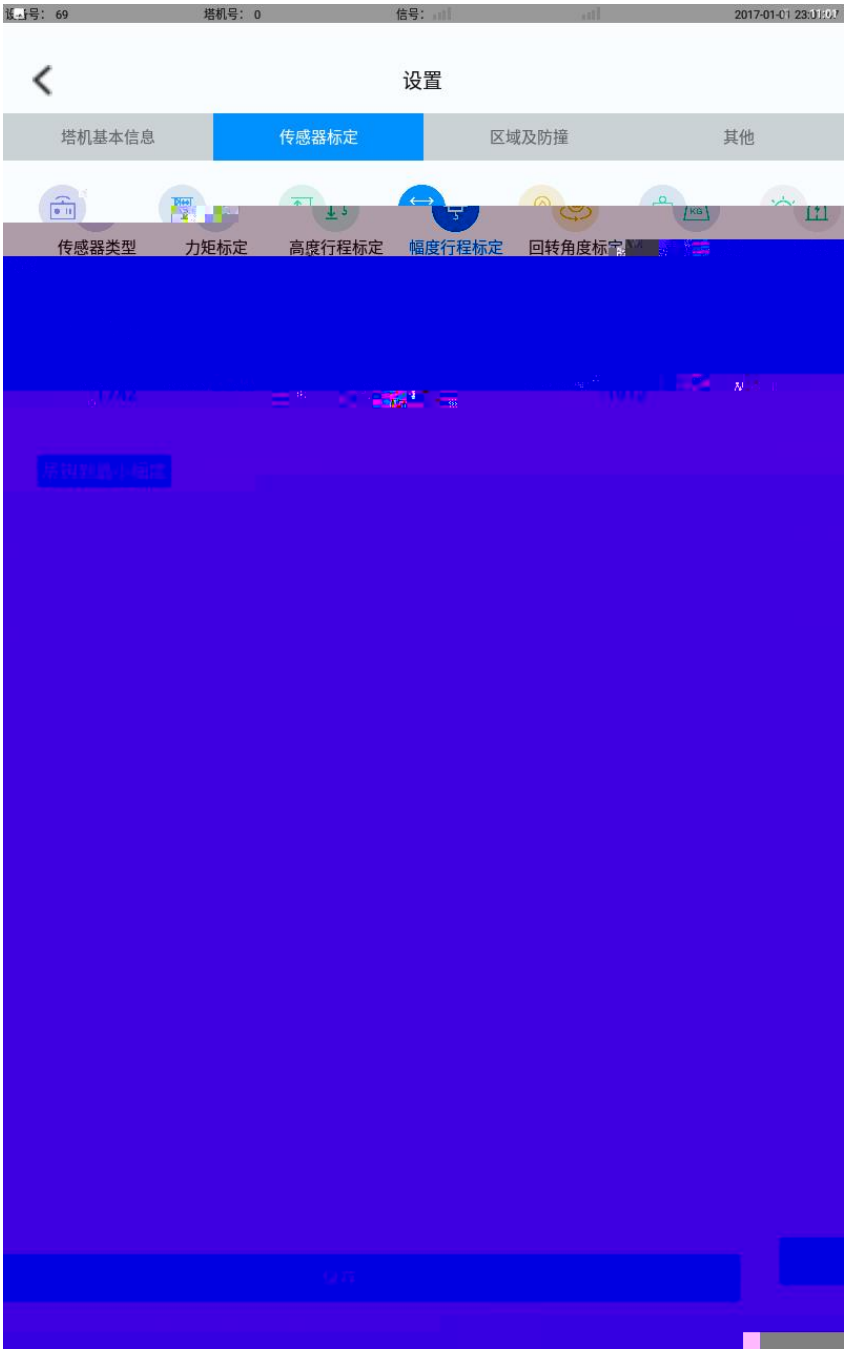

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:03
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度标定
采样值
当前:
操作塔机
吊钩到下限
上限高度
65.0
m
下限高度
2.0
m

“ ”

“ ”

“ ”

4.4

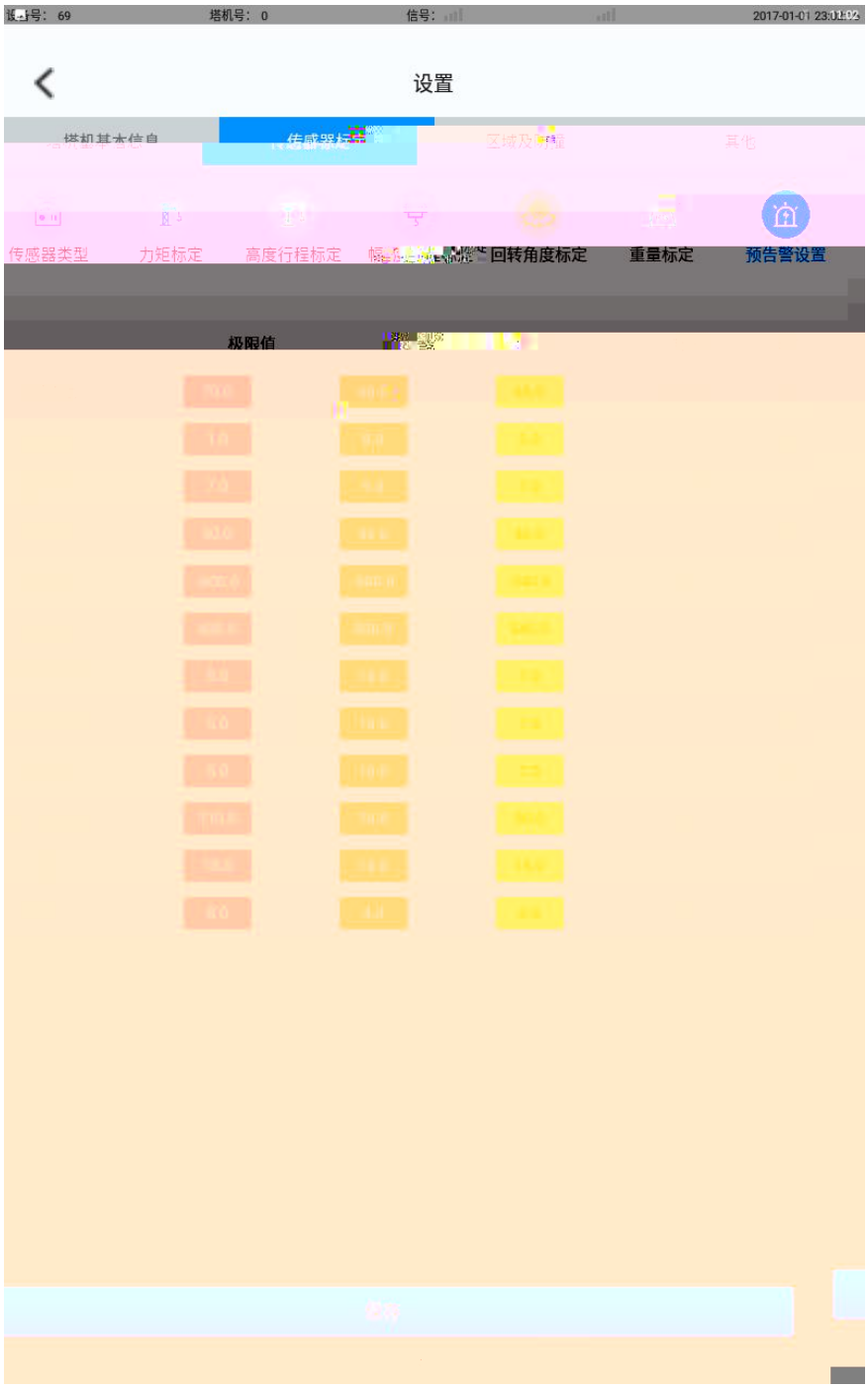

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:10:07
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
采样标定
编码器标定
码器值
-1
码器每圈码值
-1
机类型
STC600
转齿数
-1
零度标定
-1
保存

“ ” “

”

4.7


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
极限值

“ ”

5

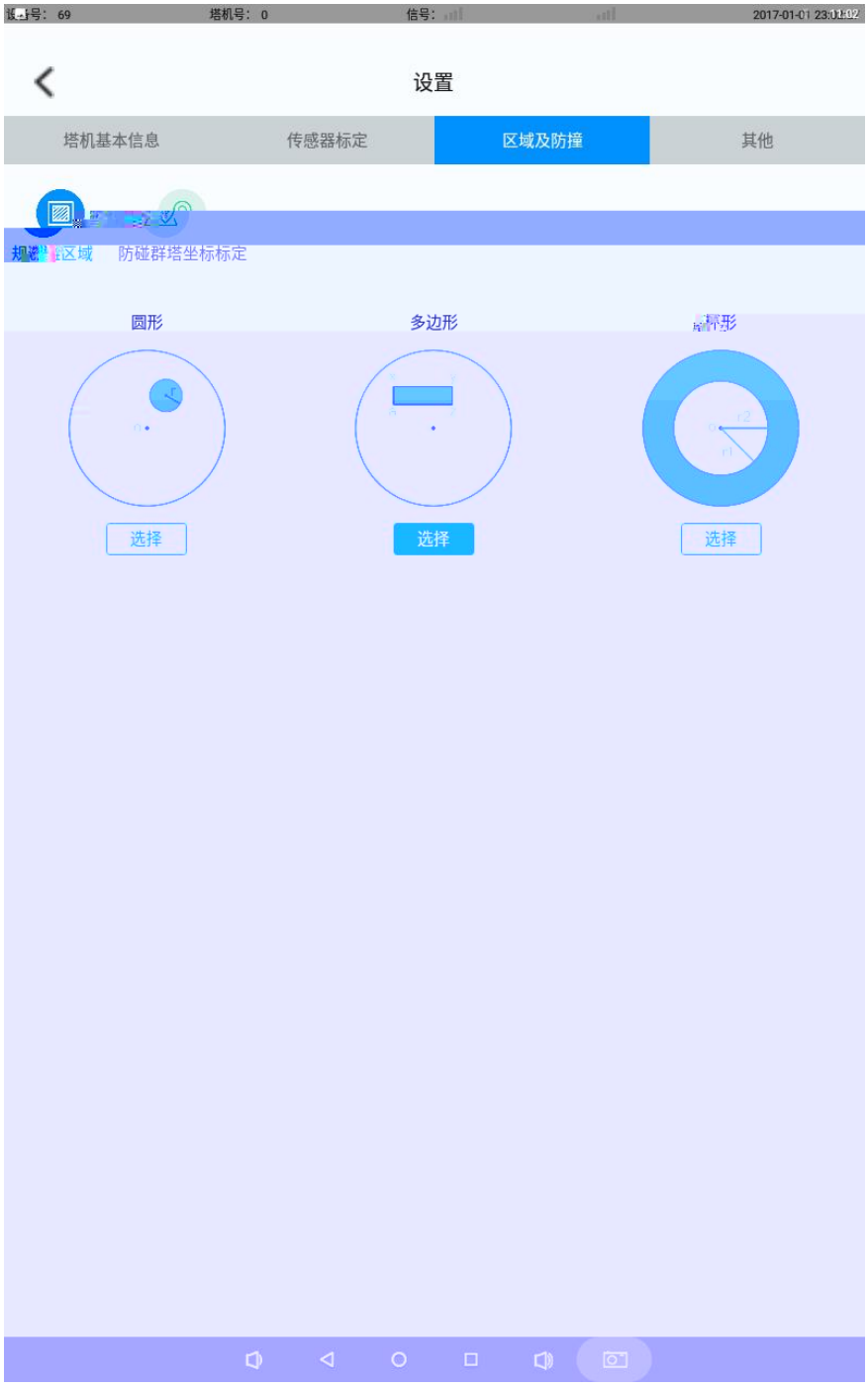
5.1

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
规避区域
防碰群塔坐标标定
是否启用
区域1
启用
编辑
区域3
启用
编辑
区域4
启用
编辑
区域5
启用
编辑
区域7

“ ” “ ”

“ ”

8

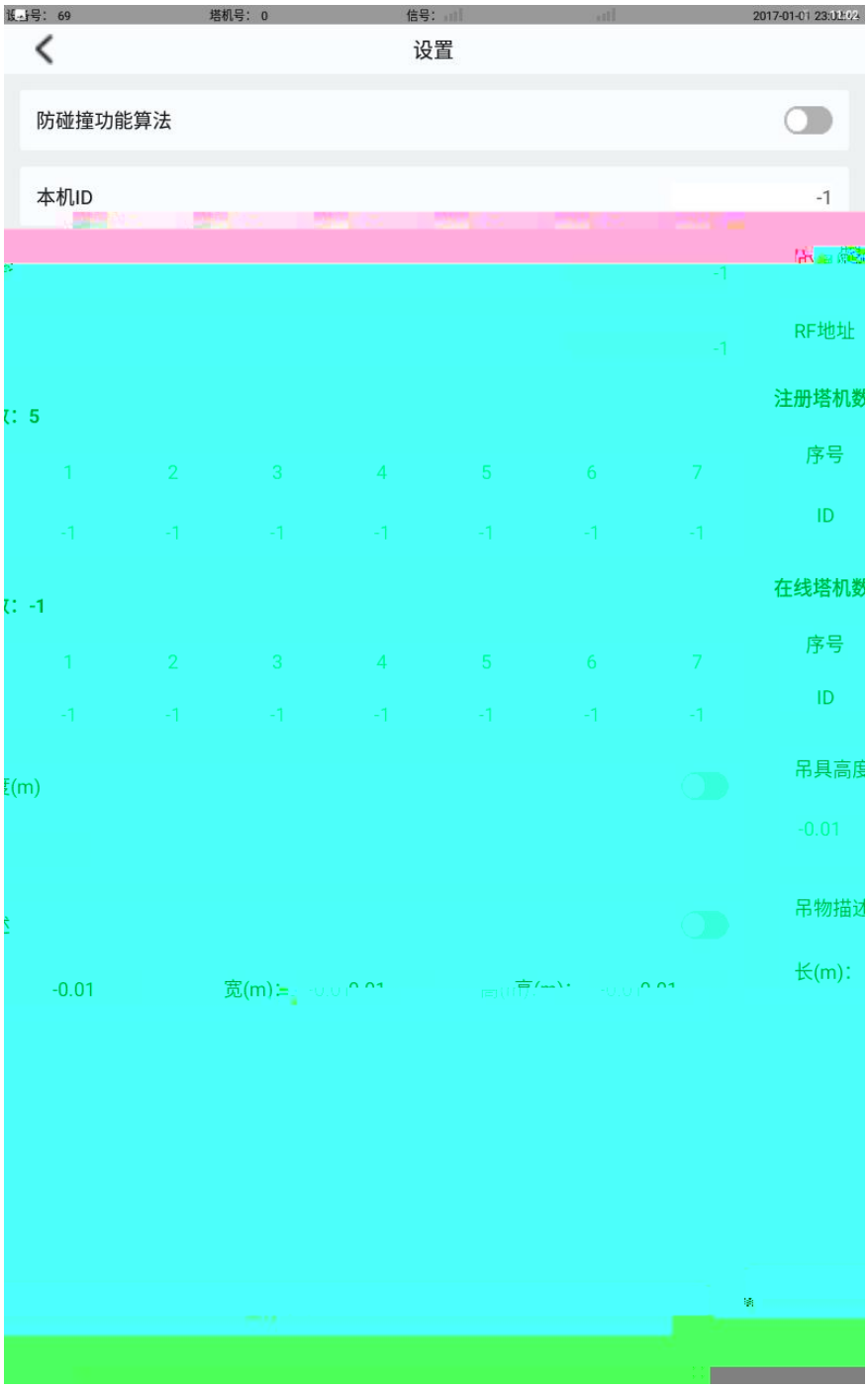

塔机号： 69
塔机号： 0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
规划区域
防碰群塔坐标标定
圆形
多边形
选择
选择
选择

塔机号： 0
信号：
设置
多边形
起升(m) 36.11
变幅(m) 23.01
回转(m) -62.1
X坐标
Y坐标
Z坐标
点a -0.33 -38.46 12.06 采集 清除
点b 28.29 -26.1 12.06 采集 清除
37.0 采集 清除
点d
点e 3.91 -23.92 20.77 采集 清除
允许驶入 是 否
吊钩允许驶入 是 否
保存

5 “ ”

“ ”

5.2


塔机号：0
设置
防碰撞功能算法
本机ID
-1
RF地址
注册塔机数
序号
ID
在线塔机数
吊具高度
-0.01
吊物描述
长(m):
宽(m):

ID 1-16

RF

6

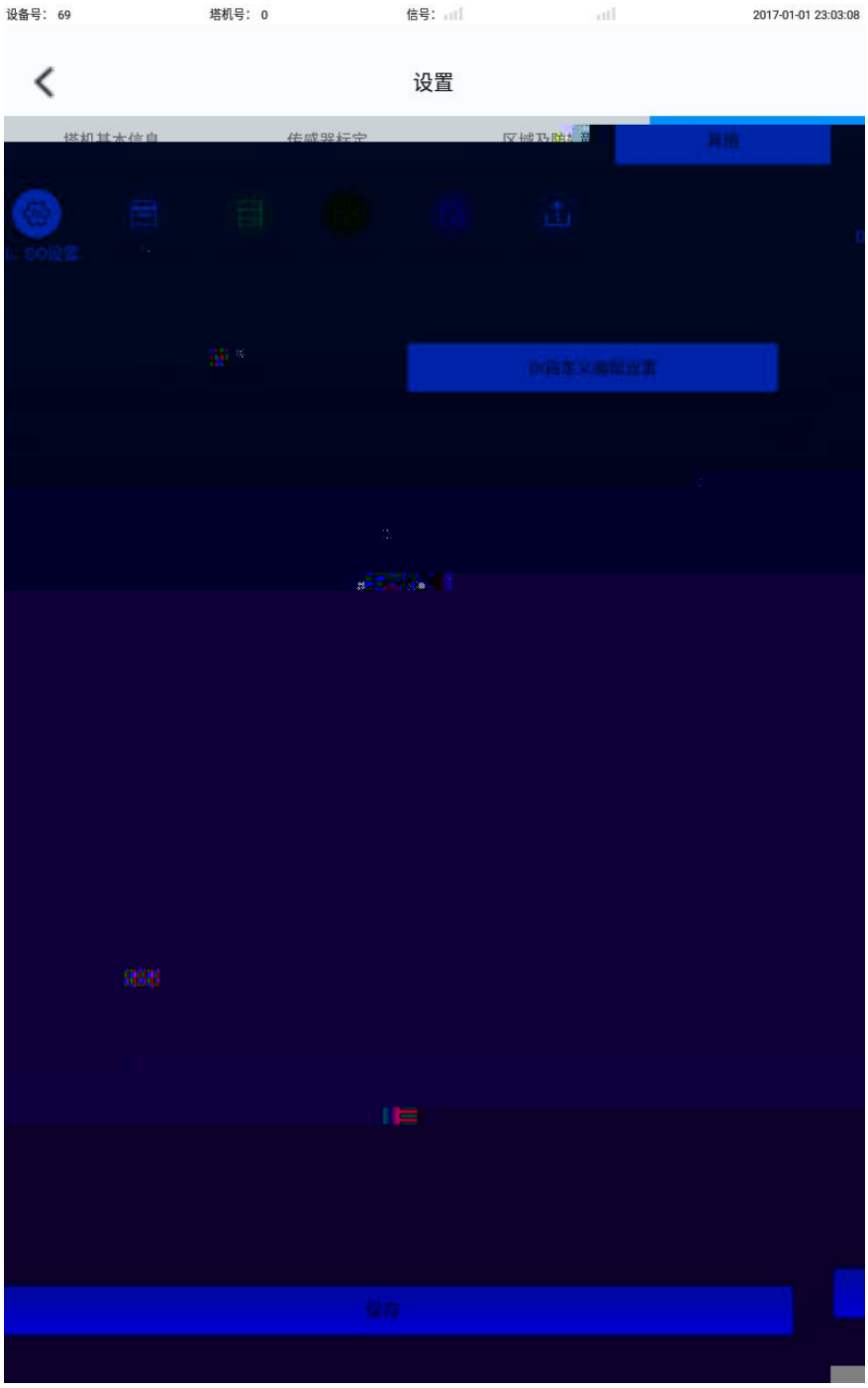
6.1 DI/DO

DI

32

DO

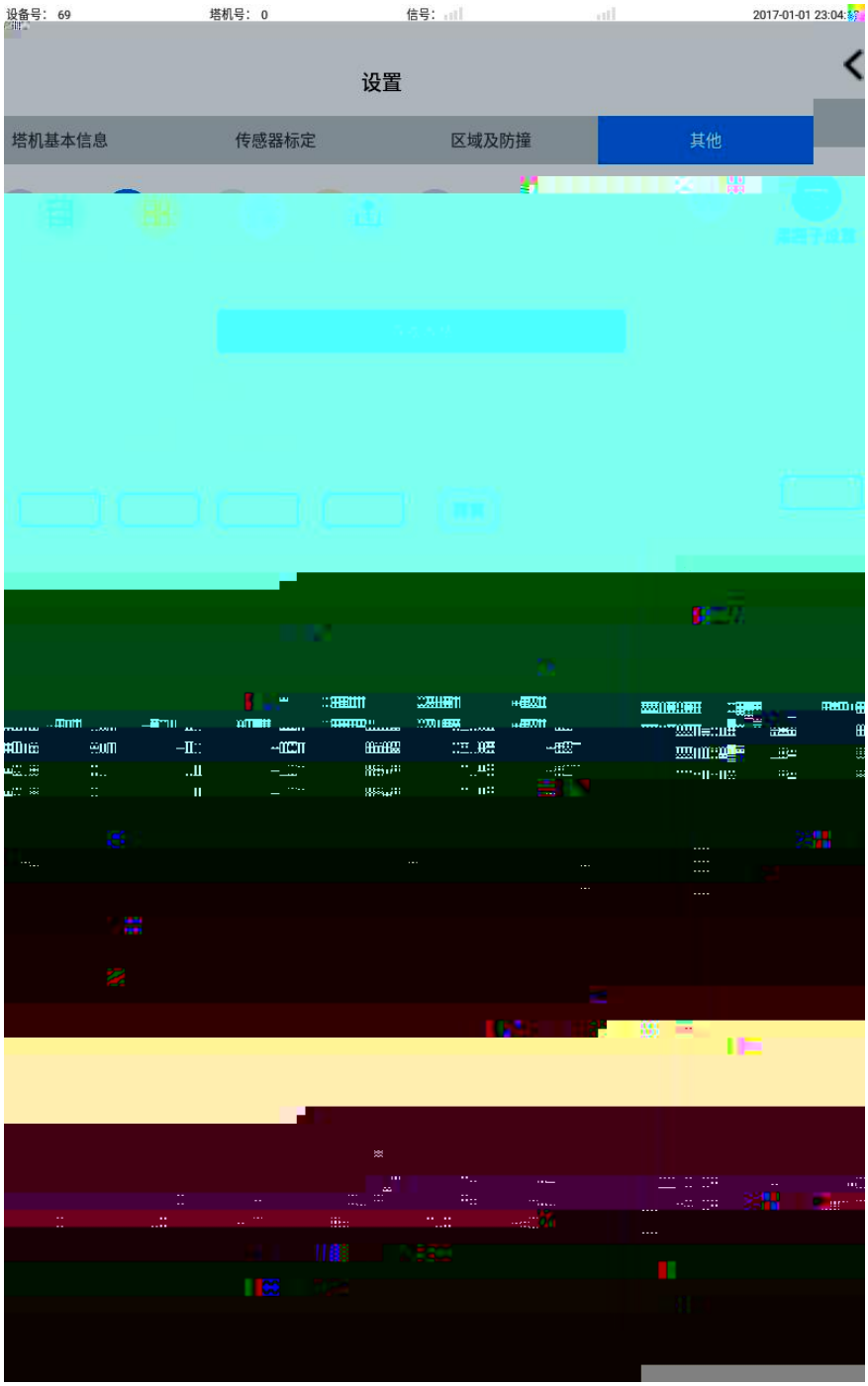
DO



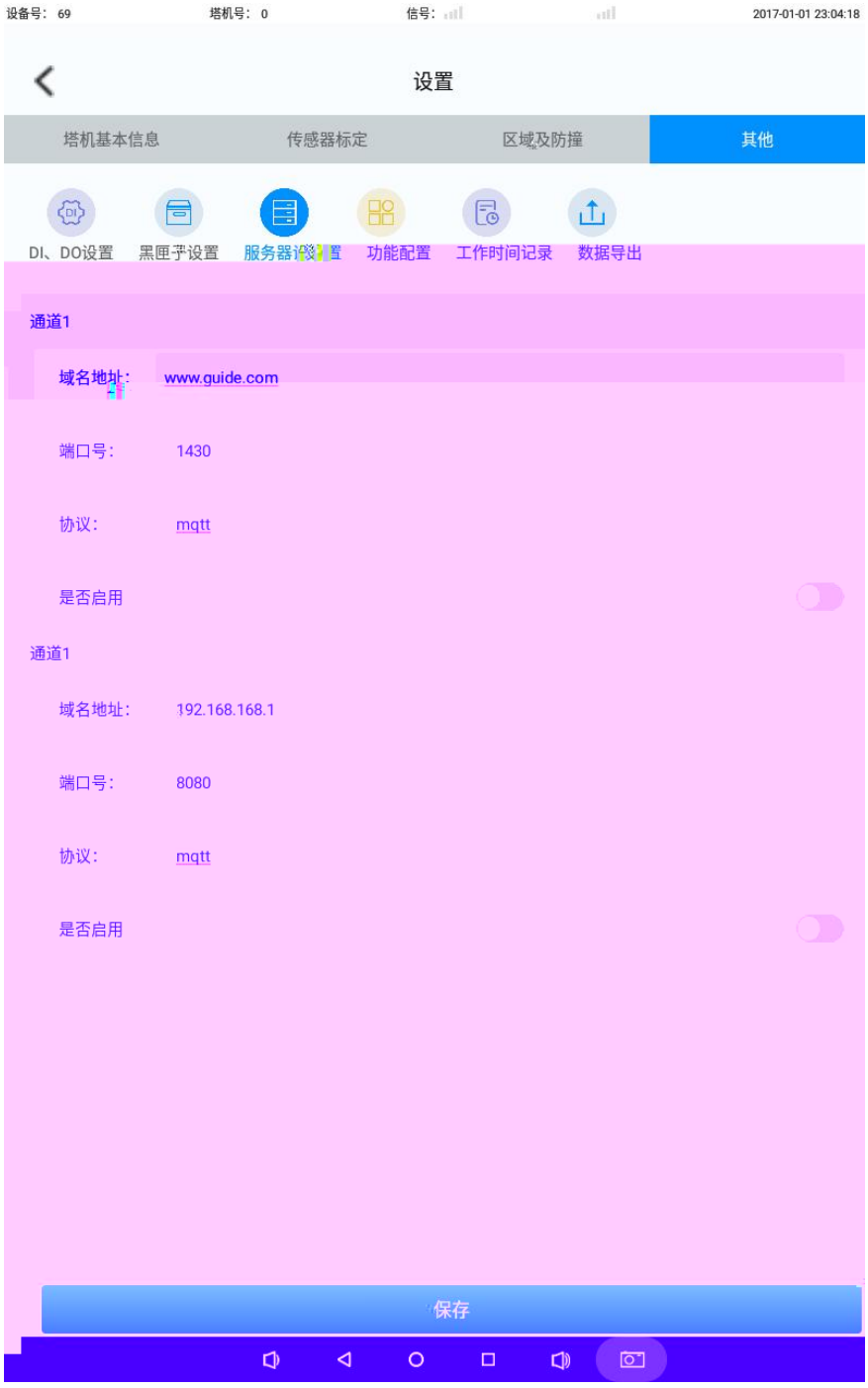

DI

6.2

设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:06
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
坐标显示
数据表格
10935
当前累计工作时间(s)
2017
年
1
月
1
日
22
时-
23
时
重量
风速
起飞行程
回转角度
变幅行程
倾角X
倾角Y
变幅档位

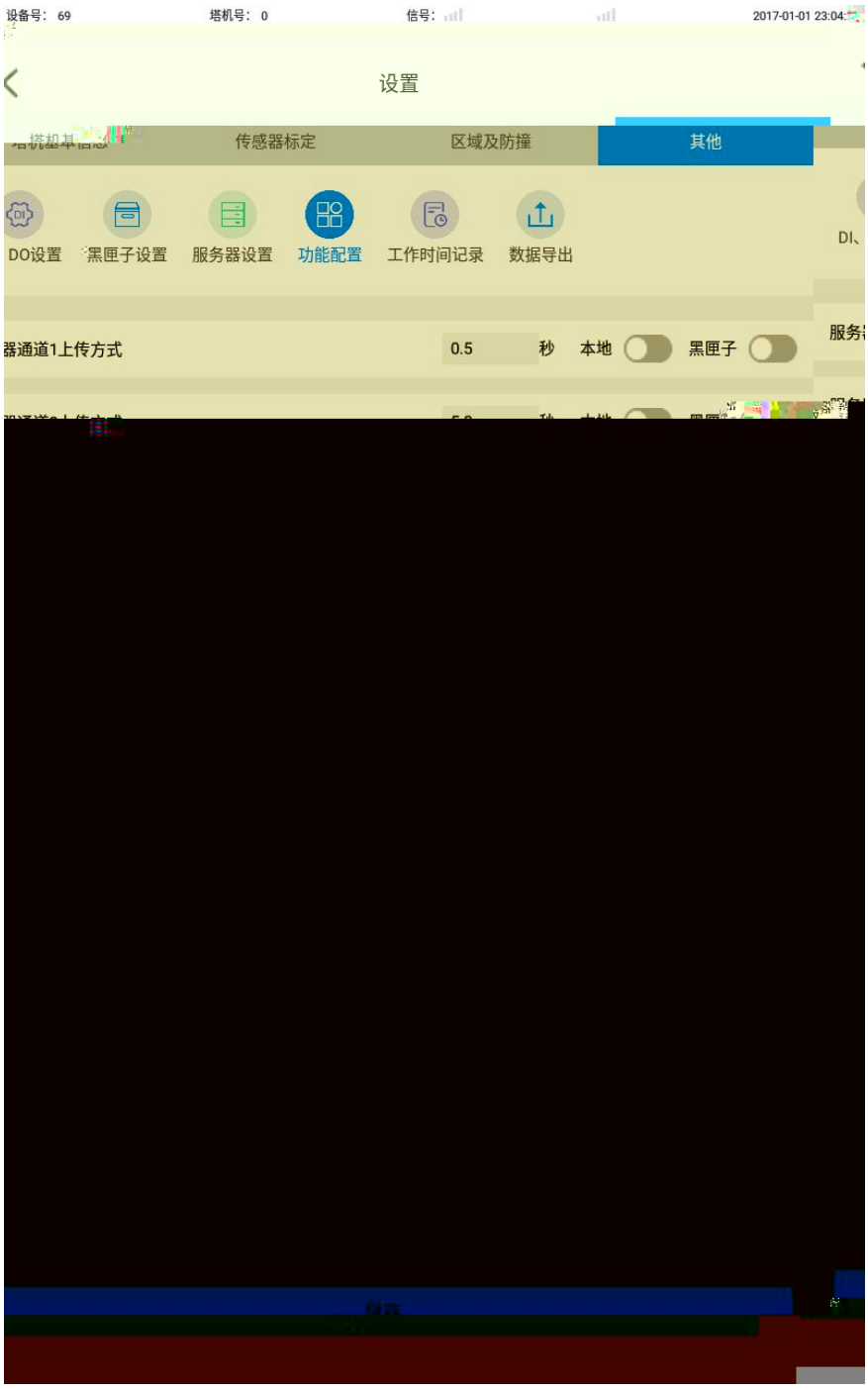

设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他

6.3


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:18
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
通道1
域名地址：
www.guide.com
端口号：
1430
协议：
mqtt
是否启用
通道1
域名地址：
192.168.168.1
端口号：
8080
协议：
mqtt
是否启用
保存

2

6.4


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04
设置
传感器标定
区域及防撞
其他
DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
器通道1上传方式
0.5
秒
本地
黑匣子

6.5

设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DO设置
黑匣子设置
服务器设置
数据导出
108616
当前累计工作时间(s)
序号
运行时间（S）
1
2017-01-02 02:29:43
6
2
44
2017-01-02 02:56:38
22
4
2017-01-02 02:57:02
116
5
2017-01-02 02:59:

6.6

7

7.1

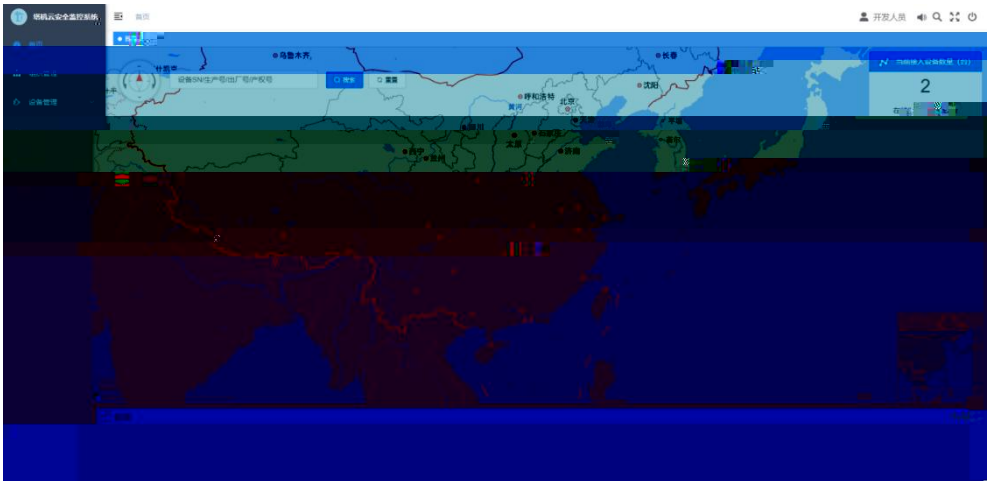
IP

1 IP

2 “ ” IP

“ ”

“ ”



8.3

3

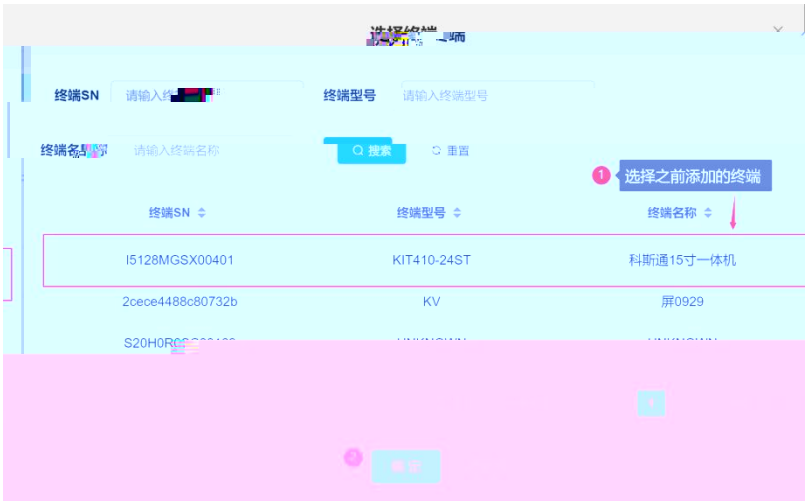
1. (  )
2. (

设备SN
请输入设备SN
设备型号
请输入设备型号
设备类型
设备类型
产权
设备产权
搜索
重置
新增
导入
设备名称
设备SN
设备型号
生产号
出厂号
产权号

2

设备配件
设备终端列表
点击添加终端
终端SN
终端型号
终端名称
操作
暂无数据
设备配件列表
添加配件
配件SN
配件名称
配件型号
配件类型
操作
暂无数据
确 定
取 消

1

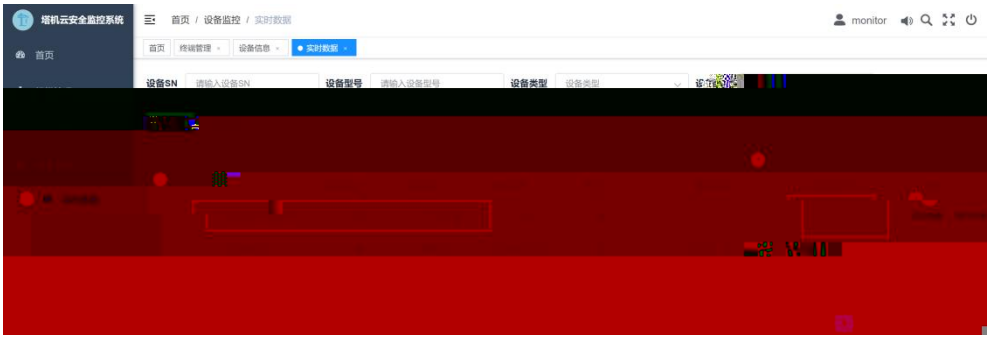

终端SN
请输入终端型号
终端名称
请输入终端名称
搜索
重置
选择之前添加的终端
终端SN
终端型号
终端名称
I5128MGSX00401
KIT410-24ST
科斯通15寸一体机
2cece4488c80732b
KV
屏0929

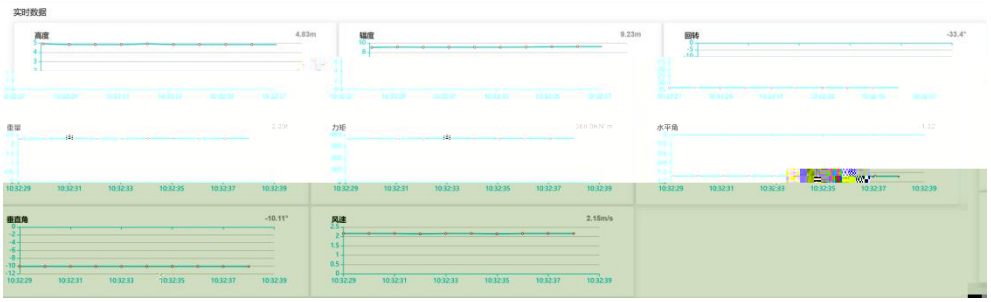
2

设备配件
设备终端列表
添加终端
终端SN
终端型号
终端名称
操作
I5128MGSX00401
KIT410-24ST
科斯通15寸一体机
设备配件列表
添加配件
配件SN
配件名称
配件型号
配件类型
操作
1 这里显示表示已关联上
2 再次点击确定, 完成关联
确定
取消

3

8.4


塔机云安全监控系统
首页
首页 / 设备监控 / 实时数据
monitor
首页
终端管理
设备信息
实时数据
设备SN
设备型号
设备类型


实时数据
高度
4.83m
幅度
9.23m
回转
-33.4°
重量
力矩
水平角
1.32
俯仰角
-10.11°
风速
2.15m/s

⅝